Créer un objet embarquant de l'informatique avec Micro:bit



On désigne sous le terme informatique embarquée les aspects logiciels se trouvant à l'intérieur des équipements n'ayant pas une vocation purement informatique. L'ensemble logiciel, matériel intégré dans un équipement constitue un système embarqué. (Wikipedia)



On va utiliser une carte Micro:bit pour créer des objets embarquant de l'informatique



On va utiliser l'éditeur python en ligne : <u>https://python.microbit.org/v/1.1</u> ou le logiciel **Mu** à installer <u>https://codewith.mu/en/</u> (permet de debuguer).



Activité 1 : Premier programme



- Toujours commencer un programme par la ligne *from microbit import* *
- Ecrire le programme suivant (Attention à respecter les minuscules/majuscules et les espaces)

...

from microbit import *
display.show(Image.HAPPY)

• Flasher le programme dans la carte

et choisir la micro:bit

Que se passe-t-il ?

- On peut changer l'image : <u>https://frama.link/imagesmicrobit</u>
- Essaye d'afficher d'autre images
- On peut afficher du texte avec display.show("Hello")
- Exercice 1 : Afficher le texte HAPPY et ensuite afficher un smiley

Faire vérifier

 <u>Exercice 2</u>: On aimerait attendre 2 secondes avant d'afficher le Smiley On va utiliser l'instruction
 sleep(2000)

Faire vérifier

• Exercice 3 : Le programme suivant ne doit jamais s'arrêter

On va utiliser une boucle infini (Attention à bien décaler ce qui doit être dans la boucle)

while True: display.show("HAPPY")



Activité 2 : Prise de température



Le micro:bit n'a pas un capteur de température dédié.

Au lieu de cela, la température fournie est en fait la température de la puce de silicium du processeur principal. Comme le processeur chauffe peu en fonctionnement (c'est un processeur ARM à grande efficacité), sa température est une bonne approximation de la température ambiante (on pourra ajuster si nécessaire).

Pour afficher la température on utilise la fonction display.show(temperature())

• Exercice 1 : Faire défiler en boucle la température

Faire vérifier

• Exercice 2 : Afficher la température lorsqu'on appuie sur le bouton A

On utilise le Si *if button_a.is_pressed():*

Faire vérifier

• Exercice 3: Quand le bouton A est pressé, on affiche la température sinon rien

On utilise Sinon else:

On utilise Ia fonction **display.clear()**

Faire vérifier

• <u>Exercice 4</u> : Ajuster la température Prendre un thermomètre et mesurer la température de la salle Comparez la avec la température du micro:bit

> Ajustez la dans votre programme (ici -10) *display.show(temperature()-10)*





Activité 3 : IHM (Interface Homme Machine)

Réaliser une interface Homme Machine qui affiche à l'écran de l'ordinateur la température relevé par le Micro:bit



1. Transmettre la température à l'ordinateur

Ouvrir Mu en Mode BBC micro:bit



• Ecrire le programme suivant dans le micro:bit pour qu'il transmet la température à l'ordinateur

from microbit import * #bibliotheque micro:bit

while True:	#boucle infinie
display.show(temperature())	#affiche la température sur le micro:bit
temp = temperature()	#initialise la variable temp à la valeur de la température
print(temp)	#transmet la valeur de la variable à l'ordinateur

et choisir la micro:bit

• Flasher le programme dans la carte

la carte 🍐 et cho



2. Récupérer la température du micro:bit

Pour récupérer la valeur de la température, on va utiliser le port série (port USB de l'ordinateur). Il faut trouver le numéro de port sur lequel le micro:bit est branché pour pouvoir communiquer

• Ouvrir la fenêtre de commande en tapant *cmd* dans la barre de recherche Windows

🔤 Invite de commandes	
C:\>	

• Taper *Mode* pour avoir la liste des périphériques branchés à l'ordinateur

Baud :	9600
Parité :	None
Bits de données :	8
Bits d'arrêt :	1
Temporisation :	OFF
XON/XOFF :	OFF
Protocole CTS :	OFF
Protocole DSR :	OFF
Sensibilité DSR :	OFF
Circuit DTR :	OFF
Circuit RTS :	ON

COM1 et COM2 sont souvent la souris et le clavier

<u>Remarque :</u>

Pour communiquer avec le port série (COM) entre microbit et un PC sous Windows antérieur à Windows10 il peut être nécessaire d'installer un pilote de port série : voir page 7

Remarque :

Pour trouver le port COM sur des réseau très sécurisé on peut utiliser le logiciel portable YAT

• Passer en mode Python 3 pour récupérer la température



• On va utiliser la bibliothèque pyserial et configurer

import serial port = "COM5

()

port = "COM5"# Votre port de communication du micro:bitser = serial.Serial(port)#déclaration de la variable serser.baudrate = 115200#vitesse de transmission

On va créer une boucle infinie lire sur le port série la valeur de la température et l'afficher *while True:* #Boucle infinie
 data = ser.readline() #On lit sur le port série et stocke la valeur dans la variable data

print (data) #On affiche la valeur de la variable



Faire vérifier3. Créer la fenêtre d'affichage de la température

On va utiliser la bibliothèque Tkinter

from tkinter import * #nom de la bibliothèque graphique



- Mettre tous les éléments dans la boucle infinie while True :
- Donner un nom à la fenêtre (ici c'est interface) interface = Tk() #nom de la fenêtre
- Définissez une taille de fenêtre en pixel et sa position à l'écran interface.geometry("640x400+300+200") #taille de la fenêtre (longueur - largeur et position)
- Définissez un titre à votre fenêtre interface.title("votre titre") #titre de la fenêtre
- Définissez un label (un espace pour écrire du texte) et afficher la température à l'aide de la variable affich_temp et on affiche la variable data
 affich_temp = Label(interface, text= data) #label c'est l'objet graphique
- On peut configurer la police et la taille du texte *affich_temp.configure(font='nomdelapolice 100', bg="green")* #choix police (arial) et taille
- Mettre le label dans la fenêtre et la laisser ouverte avec les instructions suivante : *affich_temp.pack()* #positionner label dans notre fenêtre interface.mainloop() #pour que la fenêtre reste ouverte





Installer le port serie Windows

Vous pouvez connecter votre carte à votre ordinateur via USB. Cela devrait fonctionner immédiatement sous Linux et macOS, mais pour Windows antérieur à Windows 10, vous devrez probablement installer un pilote de port série:

- 1. Téléchargez le pilote de port série Windows Arm Mbed .
- 2. Branchez votre appareil Arm Mbed sur USB. Il se monte comme un lecteur Mbed.
- 3. Fermez toutes les fenêtres de l'explorateur affichant le lecteur Mbed.
- 4. Exécutez le programme d'installation. Cela peut prendre un certain temps ou afficher quelques avertissements de «pilote non signé».

Dépannage

Si vous avez plusieurs périphériques Mbed mais que le port série n'apparaît que pour l'un d'entre eux :

Assurez-vous d'exécuter le programme d'installation pour chaque périphérique (branchez le périphérique via USB et exécutez à nouveau le programme d'installation); Windows charge le pilote en fonction du numéro de série. Il doit donc être exécuté pour chaque périphérique individuellement.

Si le programme d'installation échoue pour les raisons suivantesNo mbed Microcontrollers were found :

Vérifiez que votre périphérique est correctement branché via USB.

Si le programme d'installation signale le message suivant mbedWinSerial_nnnnn.exe is not a valid Win32 application :

Si vous avez téléchargé le programme d'installation à l'aide d'Internet Explorer, veuillez essayer un autre navigateur (Firefox, Chrome).

Si le programme d'installation semble se bloquer : Vérifiez si Windows affiche une fenêtre "Pilote / autorisation non signé"; ceux-ci sont souvent cachés derrière d'autres fenêtres sans rien indiquer de tel dans la barre des tâches. Le programme d'installation continuera à s'exécuter dès que vous cliquez sur OK.

Sources : https://os.mbed.com/docs/mbed-os/v5.12/tutorials/windows-serial-driver.html



Utiliser YAT pour déterminer le Port COM de Micro:bit

Sur des réseaux sécurisés l'accès à la console et au gestionnaire de périphérique peut être bloqué. Dans ce cas on peut utiliser le logiciel YAT en version portable

1°/ Télécharger YAT portable <u>https://sourceforge.net/projects/y-a-terminal/</u> 2°/ l'installer sur une clé usb 3°/ Lancer YAT,exe

New Termin	al		×
5	Terminal Type: Text Port Type: Serial COM Port	~	OK Cancel
	Port Settings Serial Port: COM1 - Port de communication COM2 - Port de communication COM5 - Périphérique série USB Data bits: 0 Parity: None Stop Bits: 1 Flow Control: None ✓ When connected, detect disconnect by monitoring the port every 500 ms ✓ When disconnected, try to reopen the port every 2000 ms		Defaults Help

